

CODEURS ABSOLUS MULTI-TOURS, INTERFACE CANopen, SERIE PHK5

PHK5, la nouvelle génération de codeur absolu multitour interface CANopen, dédié aux applications OEM

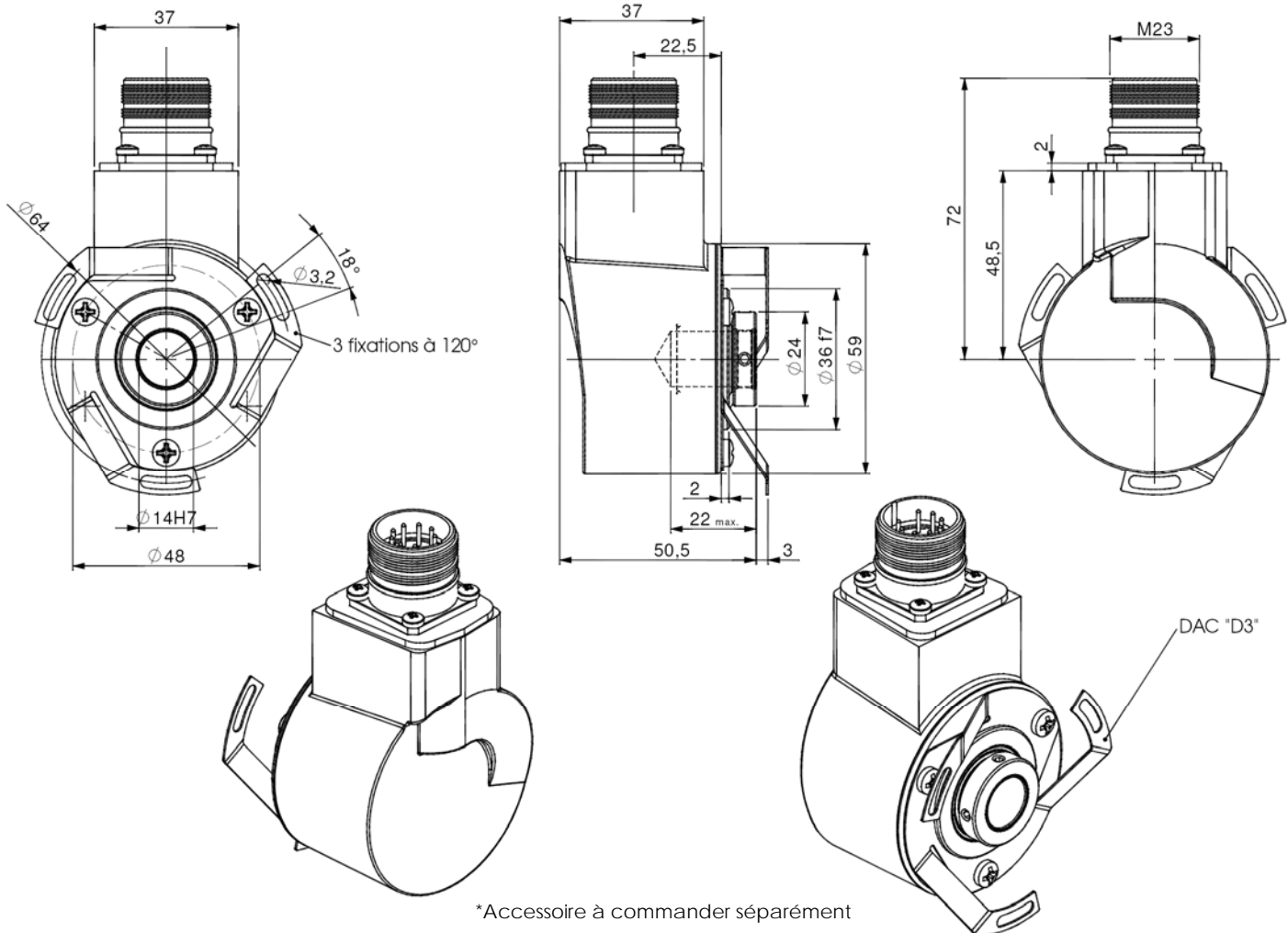
- Codeur axe creux non traversant Ø 14 mm, bagues de réduction de 6, 8, 10, 12mm disponibles.
- Egalement disponible en axe creux traversant (PHO5 : nous consulter).
- Codeur 58mm de diamètre extérieur, extra plat.
- Robustesse et excellente tenue aux chocs et vibrations.
- Degré de protection élevé IP65.
- Hautes performances en température -20°C à 85°C (option -30°C).
- Alimentation de 5 Vdc / 30 Vdc.
- Hautes résolutions disponibles 8192 (13 bits de résolution).
- Comptage des tours jusqu'à 65 536 (16 bits).
- Voies incrémentales disponibles en option.
- Disponible en version SSI, Profibus et RS232.

CANopen

DS 301 V4.02
DS 406 V3.1



PHK5_14 connectique BCR (M23 radial) – DAC "D3" 9445/024 monté sur embase*



*Accessoire à commander séparément

CARACTERISTIQUES MECANQUES

Matériau	Capot : acier	Vibrations (EN60068-2-6)	≤ 100m.s ⁻² (10 ... 2 000 Hz)
	Embase : aluminium	CEM	EN 61000-6-4, EN 61000-6-2
	Axe : inox	Tension d'isolement	500V (1 min)
Roulements	Série : 6 803	Masse	0,480 kg
Charges maximales	Axial : 20 N	Température d'utilisation	- 20 ... + 85 °C (T° codeur)
	Radial : 50 N	Température de stockage	- 20 ... + 85 °C
Moment d'inertie de l'axe	≤ 2,2.10 ⁻⁶ kg.m ²	Degré de Protection(EN 60529)	IP 65
Couple	≤ 6.10 ⁻³ N.m	Couple (collier à vis de pression)	nominal: 1.5N.m, rupture: 2.0N.m
Vitesse max. en pointe	6 000 min ⁻¹	Durée de vie mécanique théorique 10 ⁹ tours (F _{axial} / F _{radial})	
Vitesse max. en continu	6 000 min ⁻¹	10 N / 25 N	230
Tenue chocs (EN60068-2-27)	≤ 500m.s ⁻² (durant 6 ms)	20 N / 50 N	29

CODEURS ABSOLUS MULTI-TOURS, INTERFACE CANOPEN, SERIE PHK5

CARACTERISTIQUES ELECTRIQUES

Alimentation	5 – 30Vdc
Mise en fonction	< 1 s
Consommation à vide	< 50mA (à 24Vdc)
Précision	± ½ LSB (13 bits)

PARAMETRES PROGRAMMABLES

Résolution: définit le nombre de point par tour (0 à 8 192).

Résolution globale : définit le nombre de codes total du codeur (2 536 870 912).

Vitesse de transmission : configurable de 10kBaud (1 000m) à 1 Mbaud (25 m) ; valeur par défaut : 20 Kbaud.

Adresse: définit la position logicielle du codeur sur le bus (1 à 127, valeur par défaut : id = 1).

Sens : Permet de définir le sens de comptage du codeur.

RAX : définit la valeur de sa position actuelle (axe immobile).

Codes : Limites haute et basse.

LES MODES DE COMMUNICATIONS

Configuration du codeur : Lecture/Ecriture du dictionnaire d'objets du codeur (mode SDO).

L'interrogation de la position/vitesse du codeur peut se faire suivant 3 modes :

Mode CYCLIQUE: le codeur transmet sa position de manière asynchrone. La fréquence d'émission est définie par le registre Cyclique Timer programmable de 0 à 65 535 ms,

Mode SYNCHRO: Le codeur transmet sa position sur une requête SYNC du maître.

Mode POOLING (réponse à un message RTR) : le codeur répond uniquement sur requête.

CONNECTIQUE CANopen

1	2	3	4	5	6	7	8, 9, 11	10	12
Reserved	CAN LOW	CAN GND	Reserved	Reserved	Reserved	CAN HIGH	Reserved	0V	+ 5/30Vdc

Les broches 3 (CAN GND) et 10 (0V) sont reliées en interne.

Note : Se référer à la norme du bus pour la longueur maximum d'une dérivation / raccordement.

REFERENCE DE COMMANDE (Exécution spécifique sur demande, ex: bride/électronique/connectique spécifique...)

	Ø axe	Alimentation	Etage de sortie	Code	Résolution	Nb de tour	Connectique	Orientation connectique
PHK5	14 :	P :	BB :	B:	13 :	B16 :	BC:	R :
PXK5 Codeur tout inox	14mm Option: 15mm Bagues de réduction disponibles de 6 à 12mm	5 à 30Vdc	CANopen	Binaire	8192 points par tour (2 ¹³)	65 536 tours (2 ¹⁶)	M23 12 broches horaire	radiale

Ex: PHK5 _ 14 // P BB B // 13 B16 // BC R

Fabriqué en France